

AN701.65-116

für

LI-Ion Ladeschaltung N $\mu$ 701.65

Application Note 116: Programmierbeispiel in C

Rev. 0.1

# Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Zweck</b> .....	<b>3</b>
1.1	Vorbemerkungen .....	3
<b>2</b>	<b>Programmierbeispiel in C</b> .....	<b>4</b>
2.1	Allgemeine Definitionen: .....	4
2.2	Standalone-Betrieb aktivieren.....	4
2.3	Schreiben vom Microcontroller auf den N $\mu$ 701.65 .....	4
2.3.1	Schreiben eines Bits (0 / 1 / Startbit).....	4
2.3.2	Schreiben eines Adress- und Datenworts mit Start- RW- und Stopbit .....	5
2.4	Lesen vom N $\mu$ 701.65 in den Microcontroller.....	5
2.4.1	Ein Bit einlesen .....	5
2.4.2	Eine Leseadresse senden und ein Datum einlesen.....	6

## 1 Zweck

Der N $\mu$ 701.65 lässt sich über eine serielle Schnittstelle prüfen. (Siehe AN701.65-115) Dazu ist der Zugriff auf interne Parameter und Funktionen vorgesehen. Die implementierten Funktionen und Befehle können z. B. für den Baugruppentest über einen externen Controller genutzt werden. Ebenfalls kann die Schnittstelle in der Qualitätssicherung und im Service zur Fehleranalyse genutzt werden.

Es folgt ein Programmierbeispiel, in dem ein Microcontroller (z.B. Atmel AVR) mit dem N $\mu$ 701.65 kommuniziert.

Ein weiteres Programmierbeispiel für ein National-Instruments DAQ-PAD (LabView) ist zu finden im AN701.65-117.

### 1.1 Vorbemerkungen

Während der Kommunikation agiert der N $\mu$ 701.65 als Slave, der Microcontroller agiert als Master und treibt das Clock-Signal SCLK.

Das SD-Signal ist bidirektional. Betreibt man die Schnittstelle über einen Levelshifter, muss dessen Richtung umschaltbar sein. Die Richtung des Levelshifters liefert im Beispiel der Pin SDIR.

## 2 Programmierbeispiel in C

### 2.1 Allgemeine Definitionen:

```
#include <avr/io.h>
#include <stdio.h>
#include <lcd-routines.h>
#include <avr/pgmspace.h>
#include <util/delay.h>
#include "_pins.h"
#include "uart.h"

#ifndef F_CPU
#define F_CPU 1000000
#endif

//SPI-Pins
#define SCLK PD2
#define SD PD3
#define SDIR PD4
#define DDR_SPI DDRD

typedef signed char int8_t; //int8_t steht für einen 8-Bit Integer mit
einem Wertebereich -128 bis +127.
typedef unsigned char uint8_t; //uint8_t steht für einen 8-Bit Integer ohne
Vorzeichen (unsigned int) mit einem Wertebereich von 0 bis 255

static int BITUS = 50; //Bit- zu Bit-Zeit in Mikrosekunden
```

### 2.2 Standalone-Betrieb aktivieren

```
void standalone() //schaltet SD / SCLK auf High
{
    PORTD |= (1<<SDIR); //Level Shifter auf schreiben stellen
//erst DDR_SDIR 1, dann DDR_SD!
    DDR_SPI |= 0b00011100;
    _delay_us(BITUS);
    PORTD |= (1<<SD) | (1<<SCLK); // SD und SCLK auf high: Standalone-Betrieb ein
//
    PORTA = 2;
    lcd_setcursor(14,2);
    lcd_string("SA");
}
}
```

### 2.3 Schreiben vom Microcontroller auf den N $\mu$ 701.65

#### 2.3.1 Schreiben eines Bits (0 / 1 / Startbit)

```
void send0()
{
    PORTD |= (1<<SD) | (1<<SCLK); //SD und SCLK high
    _delay_us(BITUS); //warten
    PORTD &= ~(1<<SCLK); //SCLK low
    _delay_us(BITUS); //warten
}

void send1()
{
    char POPO = 0x00;
    POPO = PORTD & ~(1<<SD);
    PORTD = POPO | (1<<SCLK); //SD low, SCLK high
    _delay_us(BITUS);
    PORTD &= ~(1<<SCLK); //SCLK low
    _delay_us(BITUS);
}

void startbit()
{
    char POPO = 0x00;
```

```

    POPO = PORTD & ~(1<<SCLK);
    PORTD = POPO | (1<<SD);           //SD high, SCLK low
    _delay_ms(5);
    PORTD &= ~(1<<SCLK) | (1<<SD); //setzt Pin SCLK und SD low
    _delay_ms(5);                   //warten
    PORTD |= (1<<SD);                // SD auf high setzen
    _delay_ms(5);
    PORTD &= ~(1<<SCLK) | (1<<SD); //setzt Pin SCLK und SD low
    _delay_ms(5);
    PORTD |= (1<<SD);                // SD auf high setzen
    _delay_us(BITUS);
}

```

### 2.3.2 Schreiben eines Adress- und Datenworts mit Start- RW- und Stopbit

```

void senddata(unsigned char Adress, unsigned char Data)
{
    PORTD |= (1<<SDIR);              //Level Shifter auf schreiben stellen
    DDR_SPI |= 0b00011100;

    startbit();

    //RW-Bit
    send0();

    //Beginn der Übertragung Adresse 6 bit
    int i=6;
    while (i>0)
    {
        i--;
        if (Adress & (1<<i))
            send1();
        else
            send0();
    }

    //Beginn der Übertragung Daten 8 bit
    int j=8;
    while (j>0)
    {
        j--;
        if (Data & (1<<j))
            send1();
        else
            send0();
    }
    //Stopbit
    send0();

    PORTD &= ~(1<<SD);              //SD auf low schalten
    _delay_us(BITUS);
}

```

## 2.4 Lesen vom N $\mu$ 701.65 in den Microcontroller

### 2.4.1 Ein Bit einlesen

```

uint8_t ReadBit ()
{
    _delay_us(BITUS);
    PORTD |= (1<<SCLK); //SCLK auf high
    uint8_t k;
    k = (PIND & (1<<SD)); //SD-Pin einlesen
    _delay_us(BITUS);
    PORTD &= ~(1<<SCLK); //SCLK auf low
    if (k)                //Ergebnis invertieren
        return(0);
    else return(1);
}

```

### 2.4.2 Eine Leseadresse senden und ein Datum einlesen

```
uint8_t readdata(unsigned char Adress)
{
    PORTD |= (1<<SDIR); //Dir auf high: Level Shifter auf
schreiben stellen
    PORTD &= ~(1<<SD) | (1<<SCLK); //SD und SCLK auf low
    DDR_SPI |= 0b00011100; //Alle 3 Pins auf Ausgang
    _delay_ms (1);

    startbit();

    //RW-Bit
    send1();

    //Beginn der Übertragung Adresse 6 bit
    int i;
    for (i=5; i>=0; i--)
    if (Adress & (1<<i))
        send1();
    else
        send0();

    //Umschaltung von Schreiben zum Lesen
    PORTD |= (1<<SDIR) | (1<<SD) | (1<<SCLK); //Alle 3 auf high setzen

    _delay_us(BITUS*8); // Warten auf Umschaltung

    DDR_SPI &= ~(1<<SD); //SD auf Lesen geschaltet
    PORTD &= ~(1<<SDIR); //SDIR auf 0 (lesen) setzen
    PORTD &= ~(1<<SCLK); //SCLK auf low

    //Beginn der Übertragung Daten 8 bit
    uint8_t Daten = 0;
    int h;
    for (h=7; h>=0; h--)
    Daten |= (ReadBit()<<(h));

    return(Daten);
}
```